

## Differentialgleichungen

### Heun-Verfahren und Runge-Kutta-Verfahren zum numerischen Lösen von Differentialgleichungen

- Problemstellung: Zu der Anfangswertaufgabe (AWA) bestehend aus der Differentialgleichung  $y' = f(x, y)$  und der Anfangsbedingung  $y(x_0) = y_0$  soll eine numerische Näherungslösung berechnet werden.

Das Euler-Cauchy-Verfahren realisiert die Grundidee: Mit Hilfe von Steigungswerten — also mit Hilfe des Richtungsfeldes — wird ein Polygonzug als Näherung für die Lösungskurve gebildet.

Die Verfahren von Heun und Runge-Kutta verfeinern dieses Vorgehen.

- Das **Heun-Verfahren**.
- Idee: Bei der Berechnung des Polygonzugs verwendet das Euler-Cauchy-Verfahren für ein Intervall  $[x_i, x_{i+1}]$  nur Informationen vom linken Rand. Der Anfangspunkt der neuen Strecke liegt an der Stelle  $x_i$ , und das zugehörige Richtungselement liefert den Steigungswert.

Es ist aber anschaulich klar, daß die Lösungskurve auf  $[x_i, x_{i+1}]$  nicht nur durch das Linienelement am linken Rand, sondern durch die Linienelemente des gesamten Intervalls beschrieben wird.

Also nimmt das Heun-Verfahren die Steigung an  $x_i$ , führt einen Euler-Cauchy-Schritt durch, bekommt eine Strecke auf dem Intervall  $[x_i, x_{i+1}]$  und damit einen neuen Steigungswert an  $x_{i+1}$ . Aus diesen beiden Steigungswerten wird dann der **Mittelwert** gebildet. Die Strecke des Euler-Cauchy-Schritts wird verworfen, und die neue und endgültige Strecke auf  $[x_i, x_{i+1}]$  wird so gewählt, daß ihre Steigung gleich dem Mittelwert ist.

- Iterationsvorschrift

Aus  $x_i$  und  $y_i$  soll die Näherung an der Stelle  $x_{i+1} = x_i + h$  berechnet werden, wobei  $h$  die gewählte Schrittweite ist. Dazu bestimmt man zunächst

$$p_i = f(x_i, y_i) \quad (\text{Steigung an der Stelle } x_i)$$

und mit einem Euler-Cauchy-Schritt die vorläufige Näherung  $y_i + hp_i$  an der Stelle  $x_i + h$ . In  $f$  eingesetzt ergibt sich

$$q_i = f(x_i + h, y_i + hp_i) \quad (\text{Steigung an der Stelle } x_i + h).$$

Die Heun-Formel

$$y_{i+1} = y_i + h \cdot \frac{p_i + q_i}{2}$$

verwendet den Mittelwert  $(p_i + q_i)/2$  der Steigungen und liefert damit die endgültige Näherung an der Stelle  $x_{i+1}$ .

- Skizze zur Herleitung der Iterationsvorschrift.
- Beispiel
- Das **Runge-Kutta-Verfahren**. Genauer: Das klassische Runge-Kutta-Verfahren 4. Ordnung.
- Idee: Der Grundgedanke des Heun-Verfahrens wird weiter verbessert, indem nicht nur Steigungswerte vom linken und rechten Intervallrand genommen werden, sondern auch zwei aus der Mitte des Intervalls. Damit wird ein **gewichteter Mittelwert** gebildet, bei dem die Steigungen in der Intervallmitte stärker berücksichtigt werden als die am Rand.
- Iterationsvorschrift

Als Näherung für  $y(x_1)$  wird

$$y_1 = y_0 + \frac{1}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

genommen, wobei

$$\begin{aligned} k_1 &= h \cdot f(x_0, y_0), \\ k_2 &= h \cdot f\left(x_0 + \frac{h}{2}, y_0 + \frac{k_1}{2}\right), \\ k_3 &= h \cdot f\left(x_0 + \frac{h}{2}, y_0 + \frac{k_2}{2}\right), \\ k_4 &= h \cdot f(x_0 + h, y_0 + k_3) \end{aligned}$$

ist. Dabei bedeutet  $h$  die Schrittweite.

Entsprechend berechnet man Näherungen  $y_2, y_3$  u.s.w.

- Skizze; Herleitung der Iterationsvorschrift.
- Fehlerabschätzung

Als Fehlerabschätzung kann man

$$\Delta y_i = |y(x_i) - y_i| \approx \frac{1}{15} |y_i - \tilde{y}_i|$$

verwenden (ohne Herleitung), wobei  $\tilde{y}_i$  die Näherung an  $x_i$  mit der doppelten Schrittweite wie bei  $y_i$  ist.

- Beispiel